

NONA LISTA DE EXERCÍCIOS DE ALGA II

- 1) Seja $T : V \rightarrow W$ uma função. Mostre que
- Se T é uma transformação linear, então $T(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$.
 - Se $T(\mathbf{0}) \neq \mathbf{0}$ então T não é uma transformação linear.
- 2) Determine quais das seguintes funções são aplicações lineares:
- $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f(x, y) = (x + y, x - y)$
 - $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = xy$
 - $h : M(2, 2) \rightarrow \mathbb{R}$

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \longrightarrow \det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$
 - $m : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $m(x) = |x|$.
- 3) a) Encontre a transformação linear $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $T(1, 0, 0) = (2, 0)$, $T(0, 1, 0) = (1, 1)$ e $T(0, 0, 1) = (0, -1)$.
- b) Encontre $v \in \mathbb{R}^3$ tal que $T(v) = (3, 2)$.
- 4) a) Encontre a transformação T do plano no plano que é uma reflexão em torno da reta $y = 6x$.
- b) Escreva-a em forma matricial.
- 5) No plano, uma rotação anti-horária de 45° é seguida por uma dilatação de $\sqrt{3}$. Ache a aplicação A que representa esta transformação do plano.
- 6) Dados $T : U \rightarrow V$ linear e injetora e u_1, u_2, \dots, u_k vetores LI em U , mostre que $\{T(u_1), T(u_2), \dots, T(u_k)\}$ é LI.
- 7) a) Seja $J : P_1 \rightarrow \mathbb{R}$ a transformação integração $J(p) = \int_{-1}^1 p(x) dx$. Determine se J é injetora. Justifique sua conclusão.
- b) Seja $T : C^1[0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $T(f) = f(0) + 2f'(0) + 3f'(1)$. Verifique que T é uma transformação linear. Determine se T é injetora. Justifique sua conclusão.
- 8) Sejam R, S, T tres transformações lineares de \mathbb{R}^3 em \mathbb{R}^3 . Se
- $$[R] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \text{ e } [S] = \begin{bmatrix} -2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix}, \text{ encontre}$$
- T tal que $R = S \circ T$.
- 9) Sejam $\alpha = \{(1, -1), (0, 2)\}$ e $\beta = \{(1, 0, -1), (0, 1, 2), (1, 2, 0)\}$ bases de \mathbb{R}^2 e \mathbb{R}^3 respectivamente e
- $$[T]_{\beta}^{\alpha} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$
- Encontre T
 - Se $S(x, y) = (2y, x - y, x)$, encontre $[S]_{\beta}^{\alpha}$.
 - Encontre uma base γ de \mathbb{R}^3 tal que $[T]_{\gamma}^{\alpha}$.
- 10) Considere a transformação linear $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dada por $T(x, y, z) = (z, x - y, -z)$.

- a) Determine uma base do núcleo de T .
- b) Dê a dimensão da imagem de T .
- c) T é sobrejetora? Justifique.
- d) Faça um esboço de $\ker(T)$ e $\text{Im}(T)$.

11) Seja $T : \mathfrak{R}^3 \rightarrow \mathfrak{R}^3$ é a projeção de vetor v no plano $x + y + z = 0$. Encontre $T(x, y, z)$.

12) Seja $L : \mathfrak{R}^3 \rightarrow \mathfrak{R}^3$ onde L é a reflexão através do plano $x + y + z = 0$. Encontre $L(x, y, z)$.

13) Seja $A : \mathfrak{R}^3 \rightarrow \mathfrak{R}^3$ onde L é a rotação de $\frac{\pi}{2}$ em torno do eixo z seguida de uma rotação de $\frac{\pi}{3}$ do em torno do eixo y . Encontre $A(x, y, z)$.

14) Seja

$$\beta = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

uma base de $M(2, 2)$. Se $T : M(2, 2) \rightarrow P_3$ é dada por

$$T \left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \right) = a + (b + c)x + (c - d)x^2 + dx^3$$

- a) Encontre $[T]_{\alpha}^{\beta}$ onde $\alpha = \{2, 2 + x, 2 + x^2, 2 + x^3\}$ é base de P_3
- b) Faça o escalonamento da matriz $[T]_{\alpha}^{\beta}$
- c) Determine $\dim \text{Ker}(T)$
- d) Determine $\dim \text{Im}(T)$.

15) Responda as seguintes questões:

a) Se $T : \mathfrak{R}^5 \rightarrow \mathfrak{R}^6$ é uma transformação linear, podemos ter $\dim \text{Im}(T) > 6$? Justifique sua resposta

b) Existe alguma transformação linear $T : \mathfrak{R}^2 \rightarrow \mathfrak{R}^2$ tal que $T(1, 1) = (2, 2)$ e $T(2, 2) = (3, 1)$? Justifique sua resposta.

16) Seja $T : \mathfrak{R}^2 \rightarrow \mathfrak{R}^2$ tal que $[T] = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$. Encontre os vetores u e v tais que

- a) $T(u) = u$
- b) $T(v) = -v$

ALGUMAS SUGESTÕES

4) Sugestão: Use a projeção do vetor genérico (x, y) sobre algum vetor que está sobre a reta $y = 6x$ e a adição de vetores. (Lembre-se que a projeção de um vetor \vec{u} na direção de um vetor \vec{v} dada por $\text{proj}_{\vec{v}} \vec{u} = \left(\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\vec{v} \cdot \vec{v}} \right) \vec{v}$).

7) Use também seus conhecimentos de cálculo 1.

8) Lembre-se que a composição de transformações pode ser obtida pela multiplicação de suas matrizes (em relação a base canônica)

11) Faça a projeção do vetor (x, y, z) na direção do vetor normal do plano e use adição de vetores.

12) Sugestão: Considere a projeção do vetor genérico (x, y, z) na direção do vetor normal do plano dado. Use a definição de reflexão e adição de vetores.

14)c) A dimensão de $\text{Ker}(T)$ é a nulidade de $[T]_{\alpha}^{\beta}$

14)d) A dimensão de $\text{Im}(T)$ é o posto de $[T]_{\alpha}^{\beta}$